(19日本国特許庁(JP)

载 (B2·) 許 公 特

昭56-13433

(1) Int.Cl.3

識別記号

庁内整理番号

2040公告 昭和56年(1981) 3月28日

B 65 H 54/66 A 63 B 45/00

7637 - 3F6970-2C

発明の数 1

(全7頁)

図ボールの糸巻機

②特

願 昭53-66254

22出 願 昭53(1978) 6月1日

公 開 昭54-159031

❸昭54(1979) 12月15日

70発 明 者 高澤一保

東京都北区滝ノ川3-71-13-

206

⑪出 願 人 タチカラ株式会社

東京都台東区松が谷1-11-7

個代 理 人 弁理士 中村政美 外2名

の特許請求の範囲

ルをその間に載置する2本の回転筒を摺動自在に 設けた2本の作用軸とを有する装置であつて、モ ーターの回転を主軸に伝動し、この主軸の回転を 巻掛伝動節で伝動することで2本の作用軸を同一 に往復動を与える円筒カム及び円筒カムへの回転 伝動を断続させるクラツチを副軸に設け、主軸の 回転を前記巻掛伝動節とは異なる巻掛伝動節にて 副軸に伝動しつつクラツチを脱着させて円筒カム 筒に連続的な回転と断続的な往復動とを与え、更 に糸を巻き付けるボールを2本の回転筒間で、そ の筒軸の軸心方向に移動不能に載置できる様にし たことを特徴とするボールの糸巻機。

発明の詳細な説明

本発明は、バスケツトボールあるいはサツカー ボールの外周に補強と弾性の規制との為に糸を巻 く際に用いるボールの糸巻機に関するものである。

この種の糸巻作業を手で行なうと、巻いた糸が 不揃いとなり、糸が疎な部分に応力集中が起き、 35 2本の回転筒 5 が設けてある 2本の作用軸 D に、 変形の原因となるだけでなく、弾性的にも各部が 不均一となり競技上不都合が生じていた。そこで

従来より糸巻作業は機械によつて行なつていたが、 ボール全表面に均一厚さで糸を巻付ける必要上、 巻付の為のボール回転軸を常に変化させる。即ち ボールを1回転した時に糸の巻き始めと終りとが 5 一致しない様にする必要上、機構的に複雑な機械 となり、かつ1台の機械で1個のボールの糸巻し が行なえなかつた。

本発明は、これら従来の糸巻機の欠点に鑑みて、

機構的に単純で故障が少なく、かつ1台の機械で 10 適数個のボールの糸巻が行なえることを目的とし て創作されたものであつて、その要旨とするとと ろが、モーターと、主軸と、副軸と、適数個のボ ールをその間に載置する 2本の回転筒を摺動自在 に設けた2本の作用軸とを有する装置であつて、 1 モーターと、主軸と、副軸と、適数個のボー 15 モーターの回転を主軸に伝動し、この主軸の回転 を巻掛伝動節で伝動することで2本の作用軸を同 一方向に回転させ、同時に揺振槓杆を介して回転 筒に往復動を与える円筒カム及び円筒カムへの回 転伝動を断続させるクラツチを副軸に設け、主軸 方向に回転させ、同時に揺振槓杆を介して回転筒 20 の回転を前記巻掛伝動節とは異なる巻掛伝動節に て副軸に伝動しつつクラツチを脱着させて円筒カ ムの回転を断続的に行なわせることで、2本の回 転筒に連続的な回転と断続的な往復動とを与え、 更に糸を巻き付けるボールを2本の回転簡間で、 の回転を断続的に行なわせることで、2本の回転 25 その筒軸の軸心方向に移動不能に載置できる様に したことに存するものである。

> 以下図示した一実施例に従つて本発明を説明す る。

基枠45に設けたモーター1の出力軸であるモ 30 - ター軸 A の回転は、 V ベルト 2 を介して中間軸 Bに伝動されており、更に中間軸Bの回転はチェ ーン3を介して主軸Cに伝動されている。この主 軸Cの回転により2通りの作用、即ちボール4を その中間に乗せて、ボール 4 に回転運動を与える 直接チェーン 6を介して回転運動を伝動する作用 と、副軸Eを介して回転筒5に往復動を与える作

* 用とを行なう様にしてある。

モーター軸Aには、Vベルト2を巻掛けるVみ ぞプーリー7が固着してある。

中間軸Bには、Vみぞプーリー8、円錐摩擦ク ラツチ**9、**スプロケツト10が設けてある。Vみ 5 外径によつて使用するみぞを変えられる多段Vみ ぞプーリー8はモーター軸AのVみぞプーリー7 との間にVベルト2を巻掛ける為に、中間軸Bの 対応位置に緩装してある。又とのVみぞプーリー 8には円錐摩擦クラツチ9中の内側に摩擦面を有 する円盤11が固定してある。又円錐摩擦クラツ 10 22は、主軸Cのスプロケツト19より小径のスト チ9中の円盤11に接触する円錐体12は、その 一方にクラツチ9の掛外し溝13を周設しつつ、 中間軸Bに摺動自在にキー止してある。スプロケ ツト**10**はチェーン3を介して中間軸Bの回転を 主軸Cに伝動させるもので、中間軸Bに固着して 15 主軸Cのスプロケット19との間をチェーン29 ある。なお、円錐摩擦クラツチ9の掛外しは、掛 外し溝13の溝内両側に掛外し槓杆14先端が位 置する様形成してあり、掛外し槓杆14には連結 軸15を介してレバー16が固着させてあるので、 レバー16を揺振させることによつて容易に行な 20 筒カム24にはかみあいクラツチ25の内の従動 える。

中間軸Bは以上の様に形成してあるので、円錐 摩擦クラツチ9が回転を伝達する時にはモーター 1の回転を、モーター軸A、 Vみぞプーリー7、 Vベルト2、Vみぞプーリー8、(円盤11、円 25 溝33には、正面カム26のカム面上を転動する 錐体12)円錐摩擦クラツチ9、中間軸B、スプ ロケツト10、チエーン3、主軸Cの順で伝動し、 円錐摩擦クラツチ9が離れた時には、モーター1 の回転によつてVみぞプーリー8と円盤11とは 回転するものの、中間軸Bは回転せず従つて主軸 30 れているので、ころ34と正面カム26との位置 C等の回転もない。

主軸Cには、3つのスプロケツト17,18, 19と2つの可変Vみぞプーリー20,21とが 設けてある。第1のスプロケツト17は、チエー ン3を介して中間軸Bの回転を主軸に伝動する為 35 ばね押式 V みぞプーリー 27 に一体に連結され副 のもので、主軸Cに固着してあり、第2のスプロ ケツト18は、主軸Cの回転をチェーン6を介し て作用軸Dに固着したスプロケツト**52**に伝動さ せる為のもので、やはり主軸でに固着してある。 又第3のスプロケツト**19**は可変Vみぞプーリー 40 る。 20に一体に連結され、主軸Cに緩装してある。 他の可変Vみぞプーリー21は、主軸Cの回転を 副軸Eに伝える為のものであり、主軸Cに固着し てある。

副軸Eには、多段Vみぞプーリー22、スプロ ケツト23、円筒カム24、かみあいクラツチ 25、正面カム26、ばね押式 V みぞプーリー 27等が設けてある。糸Fを巻付けるボール4の ぞプーリー22は主軸Cの回転をVベルト28を 介して副軸Eに伝動する為のもので、主軸Cの可 変Vみぞプーリー21に対応する副軸E位置に緩 装してある。しかしながら多段 V みぞプーリー プロケツト23と一体に連結されており、スプロ ケット23が副軸Eに固着してあるので、結果と して副軸Eと回転を同一にして回転する。又多段 Vみぞプーリー22と一体のスプロケツト23は、 にて伝動しているものである。円筒カム24は揺 振槓杆30を介して作用軸Dに設けた回転筒5に 作用軸Dの軸心に平行な方向の往復動を与える為 のものであつて、副軸Eに緩装してある。更に円 フランジ**31が**一体に固定してある。かみあいク ラツチ25の内の原動クラツチ32は、その一方 に掛外し溝33を設けて副軸Eに摺動自在にキー 止してある。このかみあいクラツチ25の掛外し とろ34を有する掛外し槓杆35の先端が位置し ている。又この掛外し槓杆35には、スプリング 36の弾発力を用いた押接棒37が連結され、常 にころ34が正面カム26に押接する様に形成さ 関係によつて掛外し槓杆35が移動してかみあい クラツチ 2 5 の脱着が行なわれる。そのカム面上 を掛外し槓杆35のころが転動する正面カム26 は、主軸Cの可変Vみぞプーリー20より大径の 軸Eに緩装されている。ばね押式Vみぞプーリー 27は、主軸Cの可変Vみぞプーリー20位置に 対応する副軸Eに緩装され、可変Vみぞプーリー 20との間にタイミングベルト38が巻掛けてあ

多段 V みぞプーリー22と可変 V みぞプーリー 21とに巻掛けたVベルト28は、上記2つのプ -リ-21,22の他に張り車39にも巻掛けて ある。この張り車39は張り枠40に軸支され、

∀ベルト28を張る様にスプリング41で引張ら れている。この張り車39を設けてあるので、V ベルト28が滑らないだけでなく、多段Vみぞプ ーリー22の各Vみぞの内の小径であるVみぞに Vベルト28を巻掛けてもVベルト28にたるみ 5 が生じない。

又円筒カム24のカム溝42と、回転筒5の寄 せ溝43とを結んでいる揺振槓杆30は、その略 中央に長孔44が穿設してあり、装置の基枠45 移動自在に支持されている。更に揺動槓杆30下 方はベアリング47を軸支させてカム溝42内を 転動させているが、上方はその両側にベアリング 48,49を軸支させ、一方のベアリング48を を、基枠 45上面下方に設けた略溝形の支持板 50側面に設けた作用軸Dに平行な長孔51内に 位置させてある。従つて円筒カム24を回転させ ると揺振槓杆30は、支持棒46に支持されてい る長孔44部をその揺振の中心として、カム溝 42内のベアリング47が揺振し、これによつて 奇せ溝43内のベアリング48も揺振させられ、 結果として回転筒5を往復動させる。ただこの時、 揺振槓杆30上部は、ベアリング49によつて長 ので、揺振時の一方端である上部が上下方向の拘 束を受けることとなり、揺振槓杆30は揺振しな がら上下動することとなる。この揺振槓杆30の 上部を常に上下方向定位置とすることによつて、 同一部分にベアリング48を位置させることがで き、往復動が安定する。

又押接棒37は、その途中に摩擦板53が設け てあり、掛外し槓杆35が移動して、かみあいク ム24の一端に押接され、円筒カム24が慣性力 で回転を続けるのを停止させる。

次に中間軸Bのスプロケツト10からチェーン **3を介して主軸Cのスプロケツト17に伝動され** . た回転力によつて、回転筒 ${f 5}$ が回転しながら往復 ${f 40}$ の際糸 ${f F}$ は、基枠 ${f 4}$ ${f 5}$ 下方のホビン ${f 5}$ ${f 7}$ に巻かれ 動する迄の伝達経路について述べる。回転筒5の 回転動については、主軸Cより順次スプロケツト 18、チェーン6、スプロケツト52を経て作用 軸Dに回転が伝わり、回転筒5が回転する。回転

筒5の往復動は、主軸Cより可変Vみぞプーリー 21、Vベルト28、多段Vみぞプーリー22、 スプロケツト23と伝動された回転が一方では副 軸Eを介して原動クラツチ32を回転させている。 他方、スプロケツト23の回転は、チェーン29、 スプロケツト**19、**可変Vみぞプーリー20、タ イミングベルト38、ばね押式Vみぞプーリー 27を介して正面カム26を回転させている。更 にこの正面カム26の回転は、ころ34、掛外し 上面から垂設支持させた略逆T型の支持棒 4 6 に 10 槓杆 3 5 を経てかみあいクラツチ 2 5 の脱着を行 なつている。ととでかみあいクラツチ25が嚙合 している時には、原動クラツチ32の回転が従動 クラツチ**31、**円筒カム**24、**揺振槓杆**3**0を経 て回転筒5の往復動となるものの、嚙合していな 寄せ溝43内に位置させ、他方のベアリング49 15 い時には円筒カム24が回転せず、従つて回転筒 5の往復動もない。又かみあいクラツチ25が嚙 合している時に、円筒カム24は原動クラツチ 32と同回転、即ち副軸Eと同回転であるものの 正面カム26はチエーン29、タイミングベルト 20 **33**によつて副軸Eより回転数が減つているので、 その結果円筒カム24が数回転(回転筒5が数回 往復動)した後正面カム26によつて円筒カム 2 4 の回転が停止する(図示例にあつては、円筒 カム24は約3.6回転毎に回転を停止する)。な 孔51内を作用軸Dに平行に移動することとなる25おこの円筒カム24が回転を停止した時の回転筒 5は、往復動はしないものの回転は行なつている。 糸Fを巻き付けるボール4は、2本の回転筒5 の軸心に平行で、等距離である基枠 45 上面に穿 つたボール保持孔54に入れられ、2本の回転筒 回転筒 $\mathbf{5}$ を往復動させるのに、常に寄せ溝 $\mathbf{4}$ $\mathbf{3}$ の 30 $\mathbf{5}$ に載置して保持する。又載置されたボール $\mathbf{4}$ は、 糸巻作業中に弾まない様、その上面を固定具 **5** 5 で押え付けてある。固定具55はボール4を押え ながらもボール4の回転に伴つて回転しないと、 ボール 4 への糸巻作業の障害となるので、ボール ラツチ25が外れた時には、摩擦板53が円筒カ 35 4への接触面に略截頭円錐形の回転輪56を2個 用いて、ボール 4を両側上方より押え付けて形成 してある。又ボール4への糸巻作業の開始は、あ らかじめボール4に糸Fを数回巻き付け、その後 モーター1を回転させることによつて行なう。こ ているものを、案内部58を通過させてボール4 に巻き付ける。

> なお図示例にあつては、2本の作用軸 Dの内の 1本の作用軸D軸端に、Vみぞプーリー59が固

着してある。該プーリー59の回転はゴムロープ 60を介して基枠45上に軸支された伝達軸61 に固着したVみぞプーリー62に伝達され、同時 に伝達軸61に固着したスプロケツト63を回転 させる。次いでスプロケツト63はチエーン645 を介してその回転を軸端にスプロケツト65を固 着した回転度数計66に伝える。従つて作用軸D の回転数、即ちボール4への糸下の巻き数は、回 転度数計66に表示されることとなり、適量の糸 Fを巻き付けた時にモーター1の回転を停止させ 10 メインテナンスも容易なものである。 ることができる。又この回転度数計66に一定回 転数を設定しておき、設定数となつた時モーター 1の回転が停止する様電気的接続を行なつておく と、糸巻作業が効率的にかつ省力的に行なえる。 なお基枠 45 上面の 67 はモーター 10 転の為の 15 第5 図は要部拡大正面図である。 スイツチであり、68はモーター1運転中点灯し ているパイロツトランプである。又69は円錐摩 擦クラツチ9が回転を伝動する為にレバー16を 定方向に引張つておくスプリングである。又支持 棒 4 6 は、高さを適宜に調整して揺振槓杆 3 0 の 20 … V みぞプーリー、 8 …… V みぞプーリー、 9 … 揺振中心を変え、回転筒5の往復動長さを変えら れる様に、その上部に調整つまみ70が設けてあ る。又回転筒5は回転あるいは往復動時に、ボー ル4との間で滑りが生じない様に防滑帯71が周 設してある。

なお以上の説明に於ては、各部を明確にする為 チェーンあるいはVベルト等によつて説明したが、 これらはエンドレスの巻掛伝動節を用いれば良い のであつて、チェーンあるいはVベルトに限定さ れるものではない。又同様に V みぞプーリー、ス 30 揺振槓杆、3 1 ······従動クラツチ、 3 2 ·····原動 プロケツトについてもこれらに限定されるもので

又可変Vみぞプーリー20,21はいずれも回 転数の微調整を行なう為に設けたものであるが、 あらかじめ適格に回転数を定めておけば、単なる35 42……カム溝、43……寄せ溝、44……長孔、 Vみぞプーリーであつても使用できる。

以上述べた様に本発明によると、ボール 4には 常に糸Fを巻き付ける方向の回転が加わりつつ、 回転筒5の移動に伴つて回転の軸心が変化し、更 には回転筒5の移動が停止して、回転のみを行な40輪、57……ホビン、58……案内部、59…… つている場合も生じるので、ボール 4表面にはラ ンダムに、云い換えると回転数を増加させたとき には平均に糸Fが巻かれ、競技に使用した際に全 体が弾性的に均一となり、変形もなく極めて理想

的なパスケツトボール、あるいはサツカーボール となる。又本発明にあつては、回転筒5を長く形 成し、ボール保持孔54を多数形成することによ つて、1つのモーター1を用いたにもかかわらず 一度に多数のボール4の糸巻作業を行なうことが でき、作業能率の向上、省力化と共に、ボール4 1個あたりの生産コストの低減も図れる。更に本 発明は、機構的にも複雑な部分がないことより、 機械が安く作れるだけでなく、故障もなく、かつ

図面の簡単な説明

図面は本発明の一実施例を示すもので、第1図 は正面図、第2図は側面図、第3図は平面図、第 4 図は基板上面を取外した状態の一部切欠平面図、

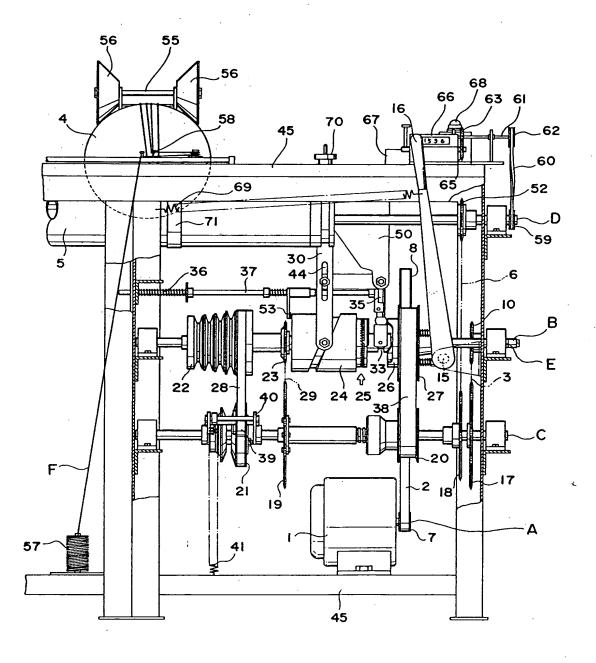
A……モーター軸、B……中間軸、C……主軸、 D……作用軸、E……副軸、F……糸、1……モ ーター、2……Vベルト、3……チェーン、4… …ボール、5……回転筒、6……チエーン、7… …円錐摩擦クラツチ、10……スプロケツト、 11……円盤、12……円錐体、13……掛外し 溝、14……掛外し槓杆、15……連結棒、16 ·····レバー、17,18,19·····スプロケット、 25 20,21……可変Vみぞプーリー、22……多 段Vみぞプーリー、23……スプロケツト、24 ……円筒カム、25……かみあいクラツチ、26 ……正面カム、27……ばね押式 V みぞプーリー、 28……Vベルト、29……チェーン、30…… クラツチ、33……掛外し溝、34……とろ、 35……掛外し槓杆、36……スプリング、37 ……押接棒、38……タイミングベルト、39… …張り車、40……張り枠、41……スプリング、 45……基枠、46……支持棒、47,48,49 ……ベアリング、50……支持板、51……長孔、 5 2……スプロケツト、5 3……摩擦板、5 4… …ボール保持孔、55……固定具、56……回転 Vみぞプーリー、60……ゴムロープ、61…… 伝達軸、62……Vみぞプーリー、63……スプ ロケツト、64……チエーン、65……スプロケ ツト、66……回転度数計、67……スイツチ、

9

10

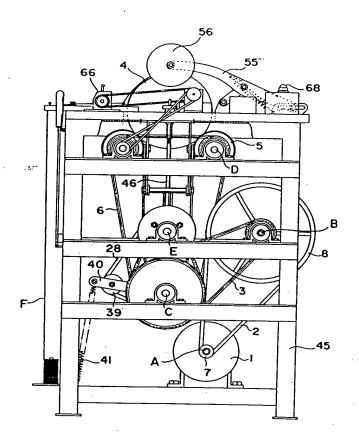
, 6 8 ……パイロツトランプ、6 9 ……スプリング、 7 0 ……調整つまみ、7 1 ……防滑帯。

第1図

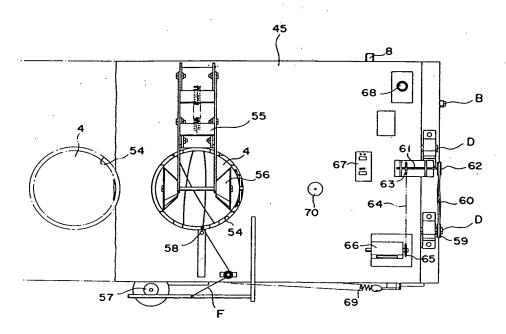


 \bigcirc

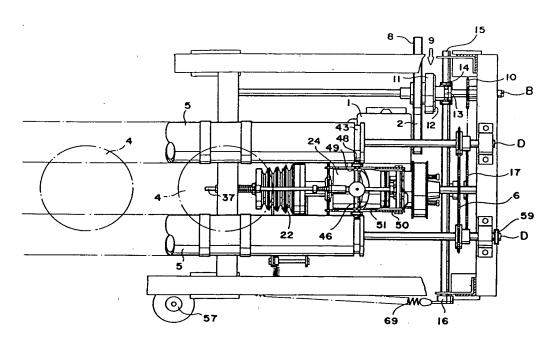
第2図



第3図



第4図



第5図

